

ΠΑΡΑΡΤΗΜΑΤΑ

Παράρτημα I : Ισότροπες τανυστικές συναρτήσεις¹

Ορισμός: Ο συμμετρικός τανυστής \mathbf{B} καλείται *ισότροπη συνάρτηση* του συμμετρικού τανυστή \mathbf{A}

$$\mathbf{B} = \mathbf{f}(\mathbf{A}) \quad (\text{A.1})$$

όταν για κάθε κανονικό ορθογώνιο τανυστή \mathbf{Q} ισχύει η σχέση,

$$\underline{\mathbf{QBQ}^T = \mathbf{f}(\mathbf{QAQ}^T)} \quad (\text{A.2})$$

Θεώρημα: Ο συμμετρικός τανυστής \mathbf{B} είναι τότε και μόνον τότε ισότροπη συνάρτηση του συμμετρικού τανυστή \mathbf{A} , αν ισχύει η εξής γενική παράσταση

$$\mathbf{B} = B_0 \mathbf{I} + B_1 \mathbf{A} + B_2 \mathbf{A}^2 \quad (\text{A.3})$$

όπου οι B_ν ($\nu = 0,1,2$) είναι συναρτήσεις των αναλλοίωτων του τανυστή \mathbf{A}

$$B_\nu = \widehat{B}_\nu(I_A, II_A, III_A) \quad (\text{A.4})$$

Απόδειξη:

Οι συμμετρικοί τανυστές \mathbf{A} και \mathbf{B} έχουν πραγματικές ιδιο-τιμές και ιδιοκατευθύνσεις. Κατ' αρχήν θα αποδείξουμε ότι οι κύριοι άξονες των τανυστών \mathbf{A} και \mathbf{B} ταυτίζονται.

Στο σύστημα $O(x_1, x_2, x_3)$ των κυρίων αξόνων του \mathbf{A} τα διανύσματα βάσης συμβολίζονται με $\bar{\mathbf{e}}_1, \bar{\mathbf{e}}_2, \bar{\mathbf{e}}_3$ και ο \mathbf{A} δίνεται από τον πίνακα των ιδιο-τιμών του,

$$[\bar{\mathbf{A}}] = \begin{bmatrix} \alpha_1 & 0 & 0 \\ 0 & \alpha_2 & 0 \\ 0 & 0 & \alpha_3 \end{bmatrix}, \quad \text{δηλ. } A_{1'1'} = \alpha_1, A_{1'2'} = 0, \text{ κ.ο.κ.}$$

Επιλέγουμε το κανονικό ορθογώνιο μητρώο,

$$[\bar{\mathbf{Q}}^{(3)}] = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & +1 \end{bmatrix}, \quad \det[\bar{\mathbf{Q}}^{(3)}] = +1$$

Υπενθυμίζουμε ότι κατά τον μετασχηματισμό

$$x_{i''} = Q_{i''k'} x_{k'}$$

¹ C. Truesdell and W. Noll. *Non-Linear Field Theories of Mechanics*. Vol. III/3, Sect. 12, Springer, 1965.

που αντιστοιχεί σε στροφή ή κατοπτρισμό, τα στοιχεία του μητρώου $[\bar{Q}]$ δίνονται από τα εσωτερικά γινόμενα των αντίστοιχων διανυσμάτων βάσης

$$Q_{i'k'} = \bar{e}_{i'} \cdot \bar{e}_{k'}$$

Αρα ο μετασχηματισμός που αντιστοιχεί στο παραπάνω μητρώο $[\bar{Q}^{(3)}]$, αντιστοιχεί με τη σειρά του σε μία στροφή περί τον άξονα $Ox_{3'}$ κατά γωνία 180° . Αυτό σημαίνει ότι το διάνυσμα $\bar{e}_{3'}$ είναι κοινό ιδιο-άνυσμα των ταυστών \mathbf{A} και $\mathbf{Q}^{(3)}$.

Αναλυτικά μπορεί κανείς να δείξει ότι ισχύει η σχέση,

$$\mathbf{Q}^{(3)}\mathbf{A}\mathbf{Q}^{(3)T} = \mathbf{A} \tag{A.5}$$

ή

$$\begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & +1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha_1 & 0 & 0 \\ 0 & \alpha_2 & 0 \\ 0 & 0 & \alpha_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & +1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \alpha_1 & 0 & 0 \\ 0 & \alpha_2 & 0 \\ 0 & 0 & \alpha_3 \end{bmatrix}$$

Ισχύουν τώρα οι παρακάτω ισότητες:

- Εξ. (5) $\Rightarrow \mathbf{f}(\mathbf{Q}^{(3)}\mathbf{A}\mathbf{Q}^{(3)T}) = \mathbf{f}(\mathbf{A})$
- Εξ. (2) $\Rightarrow \mathbf{f}(\mathbf{Q}^{(3)}\mathbf{A}\mathbf{Q}^{(3)T}) = \mathbf{Q}^{(3)}\mathbf{B}\mathbf{Q}^{(3)T}$
- Εξ. (1) : $\mathbf{f}(\mathbf{A}) = \mathbf{B}$

Αρα οι $\mathbf{Q}^{(3)}$ και \mathbf{B} είναι πολλαπλασιαστικά αντιμεταθετοί,

$$\bullet \quad \mathbf{Q}^{(3)}\mathbf{B}\mathbf{Q}^{(3)T} = \mathbf{B} \Rightarrow \mathbf{Q}^{(3)}\mathbf{B} = \mathbf{B}\mathbf{Q}^{(3)}$$

Επειδή το $e_{3'}$ είναι ιδιο-άνυσμα του $\mathbf{Q}^{(3)}$ για την ιδιο-τιμή +1,

$$\mathbf{Q}e_{3'} = +1e_{3'}$$

έχουμε ότι

$$\mathbf{Q}^{(3)}\mathbf{B}e_{3'} = \mathbf{B}\mathbf{Q}^{(3)}e_{3'} = \mathbf{B}e_{3'}$$

Δηλαδή το διάνυσμα $\mathbf{B}e_{3'}$ είναι επίσης ιδιο-άνυσμα του $\mathbf{Q}^{(3)}$ για την ιδιο-τιμή +1. Ολα όμως τα ιδιο-ανύσματα του $\mathbf{Q}^{(3)}$ για την ιδιο-τιμή +1 πρέπει να είναι πολλαπλάσια του $e_{3'}$, οπότε

$$\mathbf{B}e_{3'} = \beta_3 e_{3'}$$

δηλαδή το e_3' είναι ιδιο-άνυσμα του \mathbf{B} για την ιδιο-τιμή β_3 .

Η παραπάνω διαδικασία μπορεί να επαναληφθεί και για τα διανύσματα e_1' και e_2' . Άρα οι ταυιστές \mathbf{A} και \mathbf{B} έχουν τους ίδιους κύριους άξονες (είναι ομοαξονικοί) και σε σύστημα κοινών κυρίων αξόνων οι ταυιστές αυτοί παρίστανται από τους πίνακες των ιδιο-τιμών τους

$$[\mathbf{A}] = \begin{bmatrix} \alpha_1 & 0 & 0 \\ 0 & \alpha_2 & 0 \\ 0 & 0 & \alpha_3 \end{bmatrix}, \quad [\mathbf{B}] = \begin{bmatrix} \beta_1 & 0 & 0 \\ 0 & \beta_2 & 0 \\ 0 & 0 & \beta_3 \end{bmatrix}$$

Από τη σχέση (A.3) έπεται το παρακάτω σύστημα εξισώσεων μεταξύ των ιδιοτιμών των δύο ταυιστών

$$\begin{aligned} \beta_1 &= B_0 + \alpha_1 B_1 + \alpha_1^2 B_2 \\ \beta_2 &= B_0 + \alpha_2 B_1 + \alpha_2^2 B_2 \\ \beta_3 &= B_0 + \alpha_3 B_1 + \alpha_3^2 B_2 \end{aligned} \quad \text{or} \quad \begin{bmatrix} 1 & \alpha_1 & \alpha_1^2 \\ 1 & \alpha_2 & \alpha_2^2 \\ 1 & \alpha_3 & \alpha_3^2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} B_0 \\ B_1 \\ B_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \beta_1 \\ \beta_2 \\ \beta_3 \end{bmatrix} \quad (\text{A.6})$$

Η ορίζουσα του συστήματος είναι

$$D = \det \begin{bmatrix} 1 & \alpha_1 & \alpha_1^2 \\ 1 & \alpha_2 & \alpha_2^2 \\ 1 & \alpha_3 & \alpha_3^2 \end{bmatrix} = (\alpha_1 - \alpha_2)(\alpha_2 - \alpha_3)(\alpha_1 - \alpha_3)$$

Όταν οι ιδιοτιμές του ταυιστή \mathbf{A} είναι διάφορες μεταξύ τους, τότε

$$D = (\alpha_1 - \alpha_2)(\alpha_2 - \alpha_3)(\alpha_1 - \alpha_3) \neq 0$$

γεγονός που σημαίνει ότι οι συντελεστές B_v είναι μονοσήμαντα προσδιοριστέοι.

Παρατηρούμε τώρα ότι

$$[\mathbf{A}]^0 = \begin{bmatrix} \alpha_1^0 & 0 & 0 \\ 0 & \alpha_2^0 & 0 \\ 0 & 0 & \alpha_3^0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = [\mathbf{I}] \quad \text{ή} \quad \mathbf{A}^0 = \mathbf{I}$$

$$[\mathbf{A}]^1 = \begin{bmatrix} \alpha_1^1 & 0 & 0 \\ 0 & \alpha_2^1 & 0 \\ 0 & 0 & \alpha_3^1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \alpha_1 & 0 & 0 \\ 0 & \alpha_2 & 0 \\ 0 & 0 & \alpha_3 \end{bmatrix} = [\mathbf{A}] \quad \text{ή} \quad \mathbf{A}^1 = \mathbf{A}$$

$$[\mathbf{A}]^2 = \begin{bmatrix} \alpha_1^2 & 0 & 0 \\ 0 & \alpha_2^2 & 0 \\ 0 & 0 & \alpha_3^2 \end{bmatrix}, \quad \text{ή } \mathbf{A}^2 = \mathbf{A}\mathbf{A}^T = \mathbf{A}^T\mathbf{A} = \mathbf{A}\mathbf{A} = \mathbf{A}^T\mathbf{A}^T$$

οπότε από τη σχέση

$$\mathbf{B} = \mathbf{f}(\mathbf{A}) = B_0(\mathbf{A}) \mathbf{A}^0 + B_1(\mathbf{A}) \mathbf{A}^1 + B_2(\mathbf{A}) \mathbf{A}^2$$

παίρνουμε τη σχέση

$$\mathbf{QBQ}^T = \mathbf{f}(\mathbf{QAQ}^T) = B_0 \mathbf{QA}^0\mathbf{Q}^T + B_1 \mathbf{QA}^1\mathbf{Q}^T + B_2 \mathbf{QAQ}^T\mathbf{QAQ}^T$$

Επειδή

$$\mathbf{Q}^T\mathbf{Q} = \mathbf{I}$$

και με το συμβολισμό

$$\mathbf{A}' = \mathbf{QAQ}^T, \quad \mathbf{B}' = \mathbf{QBQ}^T$$

παίρνουμε

$$\mathbf{B}' = \mathbf{f}(\mathbf{A}') = B_0(\mathbf{A}') \mathbf{A}'^0 + B_1(\mathbf{A}') \mathbf{A}'^1 + B_2(\mathbf{A}') \mathbf{A}'^2$$

Αρα οι συντελεστές B_v δεν αλλάζουν όταν ο τανυστής \mathbf{A} αντικατασταθεί από τον συζυγή του \mathbf{A}' . Αρα οι συντελεστές B_v είναι συναρτήσεις των αναλοιώτων του τανυστή \mathbf{A}

$$B_0 = B_0(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$$

$$B_1 = B_1(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$$

$$B_2 = B_2(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$$

Αρά αποδείξαμε το ευθύ.

Αντιστρόφως είναι προφανές ότι η πολυονυμική παράσταση (A.3) ορίζει μια ισότροπη συνάρτηση.

ο.ε.δ.

Παρατηρούμε ότι σε τυχόν Καρτεσιανό σύστημα οι παράσταση μιας ισότροπης συναρτήσεως ανός τανυστού παίρνει την εξής μορφή:

$$B_{ij} = \widehat{B}_0(I_A, II_A, III_A) \delta_{ij} + \widehat{B}_1(I_A, II_A, III_A) A_{ij} + \widehat{B}_2(I_A, II_A, III_A) A_{ik} A_{kj} \quad (\text{A.18})$$

Παράδειγμα:

Θεωρούμε τη συνάρτηση

$$\mathbf{B} = \mathbf{f}(\mathbf{A}) = \sqrt{\mathbf{A} - \mathbf{I}} \quad (\text{A.7})$$

όπου \mathbf{A} και \mathbf{B} είναι συμμετρικοί τανυστές. Θα δείξουμε ότι κάτω από ορισμένες συνθήκες η συνάρτηση αυτή είναι μια ιστροππη τανυστική συνάρτηση.

Επειδή ο τανυστής \mathbf{A} είναι συμμετρικός μπορούμε να γράψουμε την παραπάνω εξίσωση στο Καρτεσιανό σύστημα των κυρίων αξόνων. Στο σύστημα αυτό ορίζουμε τη συνάρτηση της τετραγωνικής ρίζας ενός συμμετρικού τανυστή ως εκείνο τον τανυστή \mathbf{B} , ο οποίος έχει στο σύστημα αυτό τις εξής ιδιοτιμές

$$\begin{aligned} \beta_1^2 &= \alpha_1 - 1 \geq 0 & \beta_1 &= +\sqrt{\alpha_1 - 1} \geq 0 \\ \beta_2^2 &= \alpha_2 - 1 \geq 0 & \Rightarrow \beta_2 &= +\sqrt{\alpha_2 - 1} \geq 0 \\ \beta_3^2 &= \alpha_3 - 1 \geq 0 & \beta_3 &= +\sqrt{\alpha_3 - 1} \geq 0 \end{aligned}$$

Αρα για να έχει ο τανυστής \mathbf{B} πραγματικές ιδιοτιμές πρέπει να δεχθούμε ότι

$$\alpha_v \geq 1 \quad (v = 1, 2, 3)$$

Δεχόμεθα ότι η συνάρτηση της τετραγωνικής ρίζας (A.7) έχει νόημα στα πλαίσια των συναρτήσεων που περιέχονται στο παραπάνω θεώρημα, εξ. (A.1), οπότε συμφώνως προς την εξ. (A.6) έχουμε τη σχέση

$$\begin{bmatrix} 1 & \alpha_1 & \alpha_1^2 \\ 1 & \alpha_2 & \alpha_2^2 \\ 1 & \alpha_3 & \alpha_3^2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} B_0 \\ B_1 \\ B_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sqrt{\alpha_1 - 1} \\ \sqrt{\alpha_2 - 1} \\ \sqrt{\alpha_3 - 1} \end{bmatrix}$$

Από το νόμο του Krammer παίρνουμε:

$$B_0 = \frac{1}{D} \det \begin{bmatrix} \sqrt{\alpha_1 - 1} & \alpha_1 & \alpha_1^2 \\ \sqrt{\alpha_2 - 1} & \alpha_2 & \alpha_2^2 \\ \sqrt{\alpha_3 - 1} & \alpha_3 & \alpha_3^2 \end{bmatrix} \quad (\text{A.8.1})$$

$$B_1 = \frac{1}{D} \det \begin{bmatrix} 1 & \sqrt{\alpha_1 - 1} & \alpha_1^2 \\ 1 & \sqrt{\alpha_2 - 1} & \alpha_2^2 \\ 1 & \sqrt{\alpha_3 - 1} & \alpha_3^2 \end{bmatrix} \quad (\text{A.8.2})$$

$$B_2 = \frac{1}{D} \det \begin{bmatrix} 1 & \alpha_1 & \sqrt{\alpha_1 - 1} \\ 1 & \alpha_2 & \sqrt{\alpha_2 - 1} \\ 1 & \alpha_3 & \sqrt{\alpha_3 - 1} \end{bmatrix} \quad (\text{A.8.3})$$

Οι παραπάνω σχέσεις αποδεικνύοthν ότι η ζητούμενη συνάρτηση

$$\mathbf{B} = f(\mathbf{A}) = \sqrt{\mathbf{A} - \mathbf{I}}$$

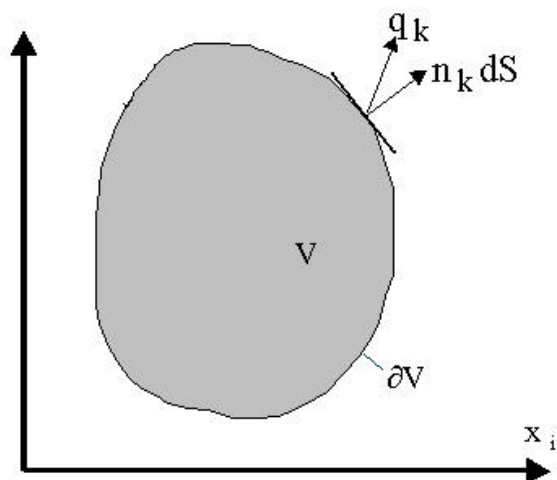
μπορεί να κατασκευασθεί. Πράγματι σε τυχαίο Καρτεσιανό σύστημα έχουμε βάσει του ως ανω θεωρήματος την εξής αναπαράσταση της εν λόγω συναρτήσεως

$$B_{ij} = \frac{1}{D} \left\{ \det \begin{bmatrix} \sqrt{\alpha_1 - 1} & \alpha_1 & \alpha_1^2 \\ \sqrt{\alpha_2 - 1} & \alpha_2 & \alpha_2^2 \\ \sqrt{\alpha_3 - 1} & \alpha_3 & \alpha_3^2 \end{bmatrix} \delta_{ij} + \det \begin{bmatrix} 1 & \sqrt{\alpha_1 - 1} & \alpha_1^2 \\ 1 & \sqrt{\alpha_2 - 1} & \alpha_2^2 \\ 1 & \sqrt{\alpha_3 - 1} & \alpha_3^2 \end{bmatrix} A_{ij} + \det \begin{bmatrix} 1 & \alpha_1 & \sqrt{\alpha_1 - 1} \\ 1 & \alpha_2 & \sqrt{\alpha_2 - 1} \\ 1 & \alpha_3 & \sqrt{\alpha_3 - 1} \end{bmatrix} A_{ik} A_{kj} \right\}$$

όπου

$$D = (\alpha_1 - \alpha_2)(\alpha_2 - \alpha_3)(\alpha_1 - \alpha_3) \neq 0$$

Παράρτημα II: Το Θεώρημα Αποκλίσεως²



Θεωρούμε ένα χωρίο V του \mathfrak{R}^3 που περιβάλλεται από το σύνορο ∂V . Στο τυχόν σημείο του συνόρου ορίζουμε την στοιχειώδη επιφάνεια dS με μοναδιαίο εξωτερικό διάνυσμα n_i . Εστω στο χωρίο αυτό μία διανυσματική συνάρτηση $q_i = q_i(x_k)$ ($i, k = 1, 2, 3$), που είναι συνεχής και έχει συνεχείς πρώτες παραγώγους. Τότε ισχύει

$$\int_V \frac{\partial q_k}{\partial x_k} dV = \int_{\partial V} q_k n_k dS$$

δηλαδή το ολοκλήρωμα της αποκλίσεως ενός διανυσματικού πεδίου πάνω στο χωρίο V ισούται με την συνολική «ροή» του πεδίου μέσω του συνόρου ∂V .

²Το θεώρημα αυτό παρουσιάστηκε υπό διαφορετικές μορφές από τους Lagrange (1762), Gauss (1813), Ostrogradsky (1831) και Green (1828). Καμιά φορά αποκαλείται άχρωμα και *Θεώρημα Απόκλισης* (Αγγλ. *Divergence Theorem*, πρβλ. Γ. Παντελίδη, *Ανάλυση*, Τμ. II, Εκδ. Ζήτη, 2001).

